

EUROPEAN PATENT OFFICE

Patent Abstracts of Japan

PUBLICATION NUMBER : 11241846
PUBLICATION DATE : 07-09-99

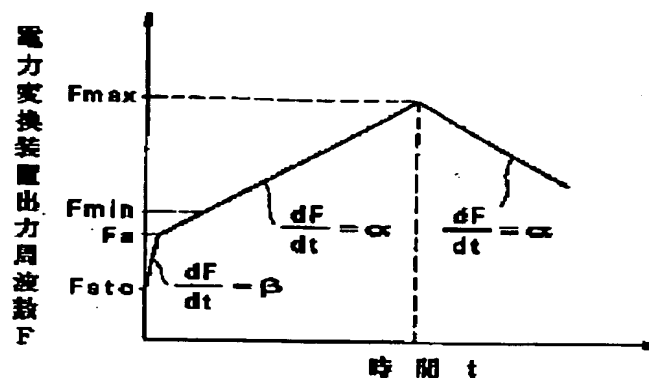
APPLICATION DATE : 24-02-98
APPLICATION NUMBER : 10042341

APPLICANT : TOSHIBA CORP;

INVENTOR : WATANABE YOSHINORI;

INT.CL. : F24F 11/02 H02P 1/30 H02P 7/63

TITLE : AIR CONDITIONER



ABSTRACT : **PROBLEM TO BE SOLVED:** To prevent a switching element for constituting a power-converting device from being damaged, and at the same time to suppress vibration on activation.

SOLUTION: In an air conditioner where a compressor is driven by a power-converting device whose output frequency is variable, and at the same time the output frequency of the power-converting device is changed with a preset frequency range and a time change rate corresponding to an air-conditioning load, a control means for controlling the output frequency of the power-converting device is provided so that the output frequency rises from an activation frequency that is lower than the lowest value of the frequency range by a specific value to the lowest value of the frequency range on activation in a heating operation mode.

COPYRIGHT: (C)1999,JPO

THIS PAGE BLANK (USPTO)

(19) 日本国特許庁 (J P)

(12) 公開特許公報 (A)

(11) 特許出願公開番号

特開平11-241846

(43) 公開日 平成11年(1999) 9月7日

(51) Int.Cl. ⁹	識別記号	F I
F 2 4 F 11/02	1 0 2	F 2 4 F 11/02 1 0 2 E
H 0 2 P 1/30		H 0 2 P 1/30
7/63	3 0 2	7/63 3 0 2 D

審査請求 未請求 請求項の数12 O L (全 12 頁)

(21) 出願番号 特願平10-42341

(22) 出願日 平成10年(1998) 2月24日

(71) 出願人 000003078

株式会社東芝

神奈川県川崎市幸区堀川町72番地

(72) 発明者 菊 川 元 嗣

静岡県富士市蓼原336 株式会社東芝富士工場内

(72) 発明者 渡 邊 佳 則

静岡県富士市蓼原336 株式会社東芝富士工場内

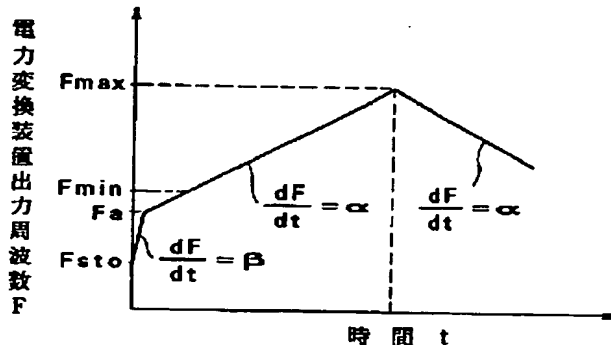
(74) 代理人 弁理士 佐藤 一雄 (外3名)

(54) 【発明の名称】 空気調和機

(57) 【要約】

【課題】 電力変換装置を構成するスイッチング素子の破壊を未然に防止すると共に、起動時の振動を低く抑えることのできる空気調和機を提供する。

【解決手段】 出力周波数が可変の電力変換装置を介して圧縮機を駆動すると共に、予め定めた周波数範囲及び時間変化率で、電力変換装置の出力周波数を空調負荷に応じて変化させる空気調和機において、暖房運転モードでの起動時に前記周波数範囲の最低値よりも所定値だけ低い起動周波数から、前記時間変化率よりも大きな変化率で、周波数範囲の最低値に向かうように電力変換装置の出力周波数を制御する制御手段を備えたことを特徴とするものである。



【特許請求の範囲】

【請求項1】出力周波数が可変の電力変換装置を介して圧縮機を駆動すると共に、予め定めた周波数範囲及び時間変化率で、前記電力変換装置の出力周波数を空調負荷に応じて変化させる空気調和機において、起動時に前記周波数範囲の最低値よりも所定値だけ低い起動周波数から、前記時間変化率よりも大きな変化率で、前記周波数範囲の最低値以下の周波数に向かうように前記電力変換装置の出力周波数を制御する制御手段を備えたことを特徴とする空気調和機。

【請求項2】室外温度を検出する室外温度検出手段を備え、前記制御手段は検出された室外温度が高い場合ほど前記起動周波数を高い値に変更することを特徴とする請求項1に記載の空気調和機。

【請求項3】前記圧縮機の前回の運転停止時から今回の運転開始時までの運転停止時間を検出する停止時間検出手段を備え、前記制御手段は検出された運転停止時間が長くなるほど前記起動周波数を高い値に変更することを特徴とする請求項1に記載の空気調和機。

【請求項4】室外温度が予め定めた基準温度より低いとき前記圧縮機の巻線を加熱する巻線加熱手段を備え、前記制御手段は前記巻線加熱手段の動作時に、非動作時よりも前記起動周波数を低い値に変更することを特徴とする請求項1に記載の空気調和機。

【請求項5】室内温度を検出する室内温度検出手段と、室外温度を検出する室外温度検出手段とを備え、前記制御手段は検出された室内温度と室外温度との差が予め定めた基準値より大きい場合、前記起動周波数を低い値に変更することを特徴とする請求項1に記載の空気調和機。

【請求項6】出力周波数が可変の電力変換装置を介して圧縮機を駆動すると共に、前記電力変換装置の出力周波数を起動周波数から目標周波数に到達させて以降、空調負荷に応じて変化させる空気調和機において、起動時に、前記電力変換装置の出力周波数を、前記起動周波数から前記目標周波数より低い第1の設定周波数まで上昇させ、前記第1の設定周波数に到達して以降、前記起動周波数より高く前記第1の設定周波数より低い第2の設定周波数まで下降させ、この第2の設定周波数に到達してから所定時間だけ前記第2の設定周波数に保持し、所定時間の経過後に前記目標周波数まで上昇させる制御手段を備えたことを特徴とする空気調和機。

【請求項7】前記第1の設定周波数は、前記目標周波数よりも低く、前記第2の設定周波数は空調負荷に応じて変化させる前記電力変換装置の出力周波数範囲の最低値であることを特徴とする請求項6に記載の空気調和機。

【請求項8】室外温度を検出する室外温度検出手段を備え、前記制御手段は検出された室外温度が予め定めた基準温度よりも低いとき前記第1及び第2の設定周波数を低い値に変更することを特徴とする請求項6に記載の空

気調和機。

【請求項9】前記圧縮機の前回の運転停止時から今回の運転開始時までの運転停止時間を検出する停止時間検出手段を備え、前記制御手段は検出された運転停止時間が予め定めた基準値より長いとき前記第1及び第2の設定周波数を低い値に変更することを特徴とする請求項6に記載の空気調和機。

【請求項10】室外温度が予め定めた基準温度より低いとき前記圧縮機の巻線を加熱する巻線加熱手段を備え、前記制御手段は前記巻線加熱手段の動作時に、非動作時よりも前記第1及び第2の設定周波数を低い値に変更することを特徴とする請求項6に記載の空気調和機。

【請求項11】室内温度を検出する室内温度検出手段と、室外温度を検出する室外温度検出手段とを備え、前記制御手段は検出された室内温度と室外温度との差が予め定めた基準値より大きい場合、前記第1及び第2の設定周波数を低い値に変更することを特徴とする請求項6に記載の空気調和機。

【請求項12】前記電力変換装置に供給される電源電圧を検出する電圧検出手段を備え、前記制御手段は検出された電源電圧が定格電圧に対して予め定めた基準値より低い場合、前記第1及び第2の設定周波数を低い値に変更し、電源電圧が定格電圧に対して予め定めた基準値より高い場合、前記第1及び第2の設定周波数を高い値に変更することを特徴とする請求項6に記載の空気調和機。

【発明の詳細な説明】**【0001】**

【発明の属する技術分野】本発明は出力周波数が可変の電力変換装置を介して圧縮機を駆動すると共に、その出力周波数を空調負荷に応じて変化させる空気調和機に関する。

【0002】

【従来の技術】一般に、インバータと総称されるこの種の電力変換装置は、一次側交流電流を直流に変換した後、スイッチング素子としての例えば大電力トランジスタ（以下、GTRいう）のオン、オフにより必要な周波数に変換して二次側へ出力する装置であり、回転数制御による容量制御法の一般的な手段となりつつある。

【0003】図9はこの電力変換装置による起動制御運転時における時間 t と電力変換装置の出力周波数 F との関係を示す線図である。周知の如く、空調負荷に応じて圧縮機を能力制御する電動機の回転速度範囲に対応して電力変換装置の出力周波数が決定される。そして、起動制御運転時には速度範囲の最低回転数に対応するA点の周波数、例えば、10～20Hzから、室内ユニットに冷媒が急激に流入した場合に発生する冷媒音の発生を抑えるべく、所定の時間変化率にてC点、例えば、57Hzまで上昇させ、その周波数にて1～2分程度保持して冷凍サイクルを安定させた後、再び所定の時間変化率に

て段階的に周波数の上昇、保持（図示を省略）を繰り返して速度範囲の最高回転数に対応するD点の周波数、例えば、105Hzまで上昇させて起動制御運転を終了する。この起動制御運転の終了後、空調負荷に応じて電力変換装置の出力周波数Fの制御が行われ、圧縮機の能力制御に移行する。

【0004】

【発明が解決しようとする課題】上述した従来の起動制御運転にあつては、起動時のA点から冷凍サイクルを安定させるために保持するC点まで、電力変換装置の出力周波数を上昇させる周波数の時間変化率として、空調負荷の変化に対応させて周波数を変える場合の変化率、例えば、1Hz/秒程度の比較的小さな時間変化率を採用していたので、圧縮機の振動が大きくなるという問題があった。

【0005】また、起動時のA点を速度制御範囲の最低回転数に対応する周波数に設定していたので、最低周波数が高めに定められている場合には、GTR等のスイッチング素子に比較的大きな電流が流れて、稀にはあるがこのスイッチング素子を破壊させるという問題もあった。

【0006】さらに、従来の起動制御では、A点の起動周波数を決定するに当たり、圧縮機における冷媒の寝込み量（残留量）や外気温等、負荷の増大要因を考慮しておらず、これらがスイッチング素子を破壊させる一因にもなっていた。

【0007】一方、起動時のA点の周波数、すなわち、速度制御範囲の最低周波数を低めに定めた場合、3相電源の1相が断線した欠相状態で運転しても電流値が小さいために過電流保護回路が動作しないという問題もあった。

【0008】本発明は上記の課題を解決するためになされたもので、第1の目的は起動時の電流値を低く抑えて電力変換装置を構成するスイッチング素子の破壊を未然に防止することのできる空気調和機を提供するにある。

【0009】本発明の第2の目的は、起動時の振動を低く抑えることのできる空気調和機を提供するにある。

【0010】本発明の第3の目的は欠相時の過電流保護を確実に実行することのできる空気調和機を提供するにある。

【0011】

【課題を解決するための手段】請求項1に係る発明は、出力周波数が可変の電力変換装置を介して圧縮機を駆動すると共に、予め定めた周波数範囲及び時間変化率で、前記電力変換装置の出力周波数を空調負荷に応じて変化させる空気調和機において、起動時に前記周波数範囲の最低値よりも所定値だけ低い起動周波数から、前記時間変化率よりも大きな変化率で、前記周波数範囲の最低値以下の周波数に向かうように前記電力変換装置の出力周波数を制御する制御手段を備えたことを特徴とするもの

である。

【0012】請求項2に係る発明は、請求項1に記載の空気調和機において、室外温度を検出する室外温度検出手段を備え、前記制御手段は検出された室外温度が高い場合ほど前記起動周波数を高い値に変更することを特徴とするものである。

【0013】請求項3に係る発明は、請求項1に記載の空気調和機において、前記圧縮機の前回の運転停止時から今回の運転開始時までの運転停止時間を検出する停止時間検出手段を備え、前記制御手段は検出された運転停止時間が長くなるほど前記起動周波数を高い値に変更することを特徴とするものである。

【0014】請求項4に係る発明は、請求項1に記載の空気調和機において、室外温度が予め定めた基準温度より低いとき前記圧縮機の巻線を加熱する巻線加熱手段を備え、前記制御手段は前記巻線加熱手段の動作時に、非動作時よりも前記起動周波数を低い値に変更することを特徴とするものである。

【0015】請求項5に係る発明は、請求項1に記載の空気調和機において、室内温度を検出する室内温度検出手段と、室外温度を検出する室外温度検出手段とを備え、前記制御手段は検出された室内温度と室外温度との差が予め定めた基準値より大きい場合、前記起動周波数を低い値に変更することを特徴とするものである。

【0016】請求項6に係る発明は、出力周波数が可変の電力変換装置を介して圧縮機を駆動すると共に、前記電力変換装置の出力周波数を起動周波数から目標周波数に到達させて以降、空調負荷に応じて変化させる空気調和機において、起動時に、前記電力変換装置の出力周波数を、前記起動周波数から前記目標周波数より低い第1の設定周波数まで上昇させ、前記第1の設定周波数に到達して以降、前記起動周波数より高く前記第1の設定周波数より低い第2の設定周波数まで下降させ、この第2の設定周波数に到達してから所定時間だけ前記第2の設定周波数に保持し、所定時間の経過後に前記目標周波数まで上昇させる制御手段を備えたことを特徴とするものである。

【0017】請求項7に係る発明は、請求項6に記載の空気調和機において、前記第1の設定周波数は、前記目標周波数よりも低く、前記第2の設定周波数は空調負荷に応じて変化させる前記電力変換装置の出力周波数範囲の最低値であることを特徴とするものである。

【0018】請求項8に係る発明は、請求項6に記載の空気調和機において、室外温度を検出する室外温度検出手段を備え、前記制御手段は検出された室外温度が予め定めた基準温度よりも低いとき前記第1及び第2の設定周波数を低い値に変更することを特徴とするものである。

【0019】請求項9に係る発明は、請求項6に記載の空気調和機において、前記圧縮機の前回の運転停止時か

ら今回の運転開始時までの運転停止時間を検出する停止時間検出手段を備え、前記制御手段は検出された運転停止時間が予め定めた基準値より長いとき前記第1及び第2の設定周波数を低い値に変更することを特徴とするものである。

【0020】請求項10に係る発明は、請求項6に記載の空気調和機において、室外温度が予め定めた基準温度より低いとき前記圧縮機の巻線を加熱する巻線加熱手段を備え、前記制御手段は前記巻線加熱手段の動作時に、非動作時よりも前記第1及び第2の設定周波数を低い値に変更することを特徴とするものである。

【0021】請求項11に係る発明は、請求項6に記載の空気調和機において、室内温度を検出する室内温度検出手段と、室外温度を検出する室外温度検出手段とを備え、前記制御手段は検出された室内温度と室外温度との差が予め定めた基準値より大きい場合、前記第1及び第2の設定周波数を低い値に変更することを特徴とするものである。

【0022】請求項12に係る発明は、請求項6に記載の空気調和機において、前記電力変換装置に供給される電源電圧を検出する電圧検出手段を備え、前記制御手段は検出された電源電圧が定格電圧に対して予め定めた基準値より低い場合、前記第1及び第2の設定周波数を低い値に変更し、電源電圧が定格電圧に対して予め定めた基準値より高い場合、前記第1及び第2の設定周波数を高い値に変更することを特徴とするものである。

【0023】

【発明の実施の形態】以下、本発明を図面に示す好適な実施形態に基づいて詳細に説明する。

【0024】図1は本発明の第1の実施形態の制御系統の概略構成を示すブロック図である。同図において、1は単相交流電源であり、2はリモコン装置である。単相交流電源1に室内ユニット10が接続され、リモコン装置2から赤外線による制御信号が送信される。室内ユニット10は制御手段としてのマイクロコンピュータを含んでなる室内制御部11と、リモコン装置2の信号を受信して室内制御部11に加える受光部12と、室内制御部11によって回転数制御が行われる室内ファンモータ13と、室内温度を検出して室内制御部11に加える室内温度センサ14と、室内熱交換器温度を検出して室内制御部11に加える室内熱交換器温度センサ15とで構成されている。そして、この室内ユニット10に室外ユニット20が接続されている。

【0025】室外ユニット20は制御手段としてのマイクロコンピュータを含んでなる室外制御部21と、交流を直流に変換した後、空調負荷に応じた周波数の交流を出力する電力変換装置としてのインバータ回路22と、その出力端に接続された圧縮機モータ23と、室外制御部21によって回転制御が行われる室外ファンモータ24と、インバータ回路22の入力電流を検出して室外制

御部21に加える電流センサ25と、室外熱交換器の温度を検出して室外制御部21に加える室外熱交換器温度センサ26と、室外温度を検出して室外制御部21に加える室外温度センサ27とで構成されており、このうち、室外制御部21が前述の室内制御部11に対して2本の電源線ACLと1本の信号線SLとで接続され、室内制御部11から室外制御部21に動作電力を供給し、それぞれ内蔵するマイクロコンピュータどうしが制御情報を送受信するようになっている。

【0026】上記のように構成された第1の実施形態の動作を、運転モードが暖房である場合について以下に説明する。

【0027】単相交流電源1の電圧が室内制御部11に加えられると共に、電源線ACLを介して、室外制御部21に加えられる。室内制御部11は交流を整流、平滑してマイクロコンピュータ、受光部12及び室内ファンモータ13の動作に必要な直流に変換する。室外制御部21もまた交流を整流、平滑してマイクロコンピュータ、インバータ回路22、室外ファンモータ24等の動作に必要な直流に変換する。室内制御部11は室内ファンモータ13を速度制御するためのインバータを、室外制御部21は室外ファンモータ24を速度制御するためのインバータをそれぞれ含むが、本発明に直接的に関係しないのでその説明を省略する。

【0028】ここで、リモコン装置2から運転指令と、運転モード、室内温度、風量等の設定信号とが赤外線の直列信号として放射されると、受光部12がそれらの信号を受信し、並列信号に変換して室内制御部11を構成する図示省略のマイクロコンピュータに加える。このマイクロコンピュータは室内熱交換器温度センサ15の温度検出値に応じて室内ファンモータ13を起動制御すると共に、リモコン装置2の設定風量に追随するように制御する。また、室内制御部11を構成するマイクロコンピュータはリモコン装置2による設定室温と、室内温度センサ14による検出温度とを比較し、そのときの空調負荷に応じた空調能力を発揮するようなインバータ回路22の出力周波数を演算し、運転モード信号と併せて室外制御部21に送信する。

【0029】次に、室外制御部21を構成するマイクロコンピュータは運転モードに応じて図示を省略した四方弁を制御すると共に、室内制御部から送信された周波数の交流が出力されるようにインバータ回路22を制御して、圧縮機モータ23を速度制御すると共に、室外ファンモータ24の速度をも制御する。また、室外制御部21を構成するマイクロコンピュータは室外熱交換器温度センサ26の温度検出値に基づいて、暖房運転時における室外熱交換器の着霜の有無を判定し、着霜時には短時間だけ四方弁を切替える等の操作を実行して除霜する。また、室外制御部21を構成するマイクロコンピュータは電流センサ25の検出信号に基づいてインバータ回路

22の入力電流が予め定めた閾値を超えると、インバータ回路22の動作を停止してスイッチング素子の破壊を未然に防止する機能をも備えている。

【0030】なお、上述した空調負荷に対応する通常運転時におけるインバータ回路22の制御、起動時における室内ファンモータ13の制御、除霜制御等については種々に提案され、かつ、公知でもあるのでこれ以上の説明を省略し、起動制御について図2乃至図5及び図9をも参照して以下に説明する。

【0031】図9に示した従来の起動制御におけるA点の起動周波数は、空調負荷に対応した制御範囲の最低値 F_{min} に設定したのに対して、本実施形態では起動周波数 F_{st0} として制御範囲の最低値 F_{min} よりも低い値に設定する。そして、起動周波数 F_{st0} から時間変化率 $dF/dt = \beta$ にて上昇せしめ、制御範囲の最低値 F_{min} よりも低い周波数 F_a に到達した時点にて通常運転時の時間変化率 $dF/dt = \alpha$ にて、制御範囲の最高値 F_{max} まで、段階的に上昇（図面では簡単化のために直線で示した）させ、これ以降、通常運転に移行すると共に、周波数を下降させる場合には上昇時と同一の時間変化率 $dF/dt = \alpha$ にて変化させる。

【0032】因みに、空調負荷に応じた周波数制御範囲の最低値が30Hz、最高値が105Hzであったとすると、起動周波数 F_{st0} を10Hzに、時間変化率変更周波数 F_a を20Hzに設定し、通常運転時の時間変化率 α が1Hz/秒であれば、起動時の時間変化率 β を3Hz/秒程度に設定すると好結果が得られる。

【0033】一般に、圧縮機モータ23の回転数に対応する電力変換装置の出力周波数と入力電流との間には、図3(a)の曲線Pに示すように回転数の増大に応じて指数関数的に単調に増大する。従って、図2に示したように、起動周波数 F_{st0} を周波数制御範囲の最低値 F_{min} よりも低く設定することによって、起動電流を低く抑えることができる。また、起動周波数 F_{st0} から周波数を上昇させる際に、通常運転時の時間変化率よりも大きい時間変化率を採用することによって、時間変化率を低くしたことに起因する振動の発生を防止することができる。

【0034】ところで、起動周波数 F_{st0} を決定する場合、暖房運転時の外気温度が低いときの負荷は必然的に大きくなり、また、圧縮機に残留する冷媒量、すなわち、冷媒寝込み量が多くなると、これを駆動する入力電流も図3(b)の曲線Qに示すように指数関数的に増大する。このような場合、起動周波数 F_{st0} をより低く設定することによって、起動電流を低く抑えることができる。反対に、室温と外気温との温度差が大きい場合には負荷が大きく、その温度差が少ないときには負荷も小さい。従って、温度差が大きいとき起動周波数 F_{st0} を下げ、温度差が小さいとき起動周波数を上げることによって起動電流の抑制のみならず、起動特性を向上させるこ

とができる。

【0035】以下、起動周波数 F_{st0} の決定を含めた制御について、例えば、室内制御部11を構成するマイクロコンピュータの処理手順を図4及び図5を参照して説明する。まず、ステップ101で起動指令が与えられたとすると、ステップ102で設定された電力変換装置の周波数制御範囲の最高値 F_{max} 、最低値 F_{min} 、リモコン装置2による設定室温 T_s 、室内温度センサ14による検出室温 T_a 、設定された時間変化率変更周波数 F_a 、時間変化率 α 、 β を読み込む。続いて、ステップ103にて、図5(a)～(e)に示すいずれかの方法で起動周波数 F_{st0} を決定する。続いて、ステップ104で時間 t を計測すると共に、起動周波数 F_{st0} から時間変化率 β に従って運転周波数 F を増大させる。次のステップ105では運転周波数 F が時間変化率変更周波数 F_a に到達したか否かを判定し、到達するまでステップ104の処理を繰返す。

【0036】次に、運転周波数 F が時間変化率変更周波数 F_a に到達したと判定すると、ステップ106にて、時間変化率変更周波数 F_a から時間変化率 α に従って運転周波数 F を増大させる。次のステップ107では運転周波数 F が最高値 F_{max} に到達したか否かを判定し、到達するまでステップ106の処理を繰返す。なお、ここでは、図面の簡単化のために、周波数を所定時間だけ保持しつつ順次増大する処理を省略して示してある。

【0037】次に、運転周波数 F が最高値 F_{max} に到達したと判定すると、空調負荷に対応した通常の空調制御に移行する。そこで、ステップ108にて設定室温 T_s が検出室温 T_a より大きいかな否かを判定する。このとき、設定室温 T_s が検出室温 T_a より小さい場合にはステップ110にて時間変化率 α にて運転周波数 F を減少させ、その後、ステップ111で停止指令の有無を判定して、停止指令が無い場合には再びステップ108の処理に戻り、このステップ108にて設定室温 T_s が検出室温 T_a より大きいと判定した場合には、ステップ109にて時間変化率 α にて運転周波数 F を増大させる処理を実行してステップ111の処理に進む。そして、停止指令が有れば、そこで処理を終了する。

【0038】図5は起動周波数 F_{st0} を決定する種々の方法を示したもので、(a)のステップ103Aに示したように一定値 a Hzに決定したり、(b)のステップ103Bに示したようにそのときの外気温を T_o (℃)として、 $T_o + 15$ Hzに決定したりする。あるいは、(c)のステップ103Cに示したように前回の停止時刻から今回起動するまでの停止時間を h (時間)として、 $2 \cdot h + 10$ Hzに設定することにより、圧縮機における冷媒寝込み量に応じて起動周波数 F_{st0} を適切に定める。(d)は圧縮機モータ23が巻線加熱器を備え、気温の低いときにのみ巻線加熱器に通電する加熱手段を動作させるものを対象として、ステップ103Dにて加熱手段が動作中か

否かを判定し、動作中であればステップ103Eにて起動周波数 F_{st0} を10Hzに設定し、動作中でなければステップ103Fにて15Hzに設定する。この結果、圧縮機の負荷に応じて起動周波数 F_{st0} を適切に変更することができる。(e)は設定室温 T_s と検出室温 T_a との差、すなわち、空調負荷に応じて起動周波数 F_{st0} を変更しようとするもので、ステップ103Gにて T_s と T_a との差が基準偏差 ΔT_{ref} より小さいか否かを判定し、小さい場合にはステップ103Hにて一定値 a Hzに決定し、小さくない場合にはステップ103Iにて $a - \rho$ Hzに決定する。

【0039】かくして、第1の実施形態によれば、起動周波数を負荷に応じて適当に設定することにより起動時の電流値を低く抑えることができる。また、起動周波数の時間変化率を大きくすることにより起動時の振動を低く抑えることができる。

【0040】なお、上記実施形態では、室内制御部11を構成するマイクロコンピュータに図4及び図5に示す処理機能を持たせたが、これらの処理機能を室外制御部21を構成するマイクロコンピュータに持たせたり、あるいは、室内制御部11を構成するマイクロコンピュータと室外制御部21を構成するマイクロコンピュータにこれらの処理機能を分散させるようにしても良い。

【0041】また、上記第1の実施形態では、外気温、運転停止時間、巻線加熱手段の動作状態、空調負荷等、電流値の増大や冷媒流通音の発生に影響する要因毎に起動周波数 F_{st0} を変更したが、これら電流値の増大や冷媒流通音の発生に影響する複数の要因を加味して起動周波数 F_{st0} を設定変更することにより、起動特性をさらに改善することができる。

【0042】図6は本発明の第2の実施形態に対応する暖房モードにおける起動制御運転時の電力変換装置の出力周波数 F と時間との関係を示す線図である。この場合、ハードウェアの構成は図1に示した第1の実施形態と同一であるのでその説明を省略し、起動周波数 F_{st0} の決定及び起動時の時間変化率もまた第1の実施形態と同様である。しかるに、本実施形態では時間変化率変更周波数 F_a に到達した以降、通常的时间変化率 α で増大させるが、周波数変更範囲の最低値 F_{min} よりも大きい第1の設定周波数 F_{s1} としてのB点、例えば45Hzまで上昇させる。続いて、周波数変更範囲の最低値 F_{min} 又はこれに近い第2の設定周波数 F_{s2} としてのC点、例えば、28Hzまで下降させ、この周波数にて180秒間保持し、続いて、通常的时间変化率 α にてD点、例えば、57Hzまで上昇させ、この周波数にて60秒間保持した後、さらに、通常的时间変化率 α にて90Hzまで上昇させ、この周波数にて180秒間保持した後、起動制御運転の最終的な目標周波数としての周波数変更範囲の最高値 F_{max} 、例えば、105Hzまで上昇させ、180秒間保持して起動制御運転を終了する。その後、

通常運転に移行すると共に、周波数を下降させる場合には上昇時と同一の時間変化率 $dF/dt = \alpha$ にて変化させる。

【0043】上述したように、時間変化率変更周波数 F_a に到達した以降、通常的时间変化率 α で周波数変更範囲の最低値 F_{min} よりも大きい第1の設定周波数 F_{s1} まで上昇させた後、第2の設定周波数 F_{s2} に下降させる操作を加えることにより、インバータ回路22と圧縮機モータ23との3相結線のうちの1本が断線する、いわゆる、欠相を早期に検出することができる。すなわち、時間変化率変更周波数 F_a から順次階段状に周波数を上昇させる場合、初期段階では周波数が低いために電流センサ25の検出値も小さく、欠相を判断できる電流を生じない。そのため、周波数をD点まで増大させる段階で漸く欠相と判定し得る電流値に至る。本実施形態では起動制御運転期間の初期の段階にて時間変化率変更周波数 F_a から第1の設定周波数 F_{s1} に上昇させてから第2の設定周波数 F_{s2} に下降させることにより、欠相を判断できる電流を生じさせる。この結果、インバータ回路22を構成するスイッチング素子としてのGTRを破損させる原因を早期に検出し、必要な措置を講じることができる。

【0044】以下、第1及び第2の設定周波数 F_{s1} 、 F_{s2} を含めた制御について、例えば、室内制御部11を構成するマイクロコンピュータの処理手順を示す図7及び図8を参照して説明する。まず、図7に示したように、ステップ201で起動指令が与えられたとすると、ステップ202で設定された電力変換装置の周波数制御範囲の最高値 F_{max} 、最低値 F_{min} 、リモコン装置2による設定室温 T_s 、室内温度センサ14による検出室温 T_a 、設定された起動周波数 F_{st0} 、時間変化率変更周波数 F_a 、時間変化率 α 、 β 、階段状に上昇させる途中の周波数 F_1 、 F_2 及び周波数保持時間 $t_{s1} \sim t_{s4}$ を読み込む。続いて、ステップ203にて、図8(a)～(f)に示すいずれかの方法で第1及び第2の設定周波数 F_{s1} 、 F_{s2} を決定する。続いて、ステップ204で時間 t を計測すると共に、起動周波数 F_{st0} から時間変化率 β に従って運転周波数 F を増大させる。次のステップ205では運転周波数 F が時間変化率変更周波数 F_a に到達したか否かを判定し、到達するまでステップ204の処理を繰返す。

【0045】次に、運転周波数 F が時間変化率変更周波数 F_a に到達したと判定すると、ステップ206にて、時間変化率変更周波数 F_a から時間変化率 α に従って運転周波数 F を増大させる。次のステップ207では運転周波数 F が第1の設定周波数 F_{s1} 、例えば、45Hzに到達したか否かを判定し、到達するまでステップ206の処理を繰返す。そして、運転周波数 F が第1の設定周波数 F_{s1} に到達したと判定すると、ステップ208にて、第1の設定周波数 F_{s1} から時間変化率 α に従って運転周波数 F を減少させる。次のステップ209では運転周波数 F が第

2の設定周波数 $Fs2$ 、例えば、28Hzに到達したか否かを判定し、到達するまでステップ208の処理を繰返す。運転周波数 F が第2の設定周波数 $Fs2$ に到達すると、ステップ210で時間計測を開始すると共に、計測時間が設定値 $ts1$ 、例えば、180秒を経過したか否かを判定し、設定値 $ts1$ を経過した時点にてステップ211以下の処理を実行する。

【0046】ステップ211では第2の設定周波数 $Fs2$ から時間変化率 α に従って運転周波数 F を増大させる。次のステップ212では運転周波数 F が階段状に上昇させる最初の周波数 $F1$ 、例えば、57Hzに到達したか否かを判定し、到達するまでステップ211の処理を繰返す。そして、運転周波数 F が周波数 $F1$ に到達したと判定すると、ステップ213にて、時間設定値 $ts2$ 、例えば、60秒を経過したか否かを判定し、設定値 $ts2$ を経過した以降、同様な周波数増大操作を繰返す。

【0047】次に、ステップ214にて周波数制御範囲の最高値に到達したか否かを判定し、到達すればステップ215にて時間計測を開始すると共に、計測時間が設定値 $ts4$ 、例えば、180秒を経過したか否かを判定し、設定値 $ts4$ を経過した時点から空調負荷に応じた能力制御に移行する。そこで、ステップ216にて設定室温 Ts が検出室温 Ta より高いか否かを判定する。このとき、設定室温 Ts が検出室温 Ta より低い場合にはステップ218にて時間変化率 α にて運転周波数 F を減少させ、その後、ステップ219で停止指令の有無を判定して、停止指令が無い場合には再びステップ216以下の処理に戻り、このステップ216にて設定室温 Ts が検出室温 Ta より高いと判定した場合には、ステップ217にて時間変化率 α にて運転周波数 F を増大させる処理を実行してステップ219の処理に進む。そして、停止指令が有れば、そこで処理を終了する。

【0048】図8は第1及び第2の設定周波数 $Fs1$ 、 $Fs2$ を決定する種々の方法を示したもので、(a)のステップ203Aに示したように $Fs1$ を b Hzに、 $Fs2$ を c Hzに決定したり、(b)に示したようにステップ203Bにて外気温を To が予め定めた閾値 $Tref$ より低いかなかを判定し、 $Tref$ より低い場合にはステップ203Cにて $Fs1$ 、 $Fs2$ として $b-\gamma$ Hz、 $c-\gamma$ Hzに決定し、 $Tref$ 以上であればステップ203Dにて $Fs1$ 、 $Fs2$ として b Hz、 c Hzに決定する。

【0049】あるいは、(c)のステップ203Eに示したように前回の停止時刻から今回起動するまでの停止時間を h (時間)を計測し、ステップ203Fにて停止時間 h が基準値 $href$ より長いかなかを判定し、長いと判定したとき、ステップ203Gにて $Fs1=b-\delta$ Hzに、 $Fs2=c-\delta$ Hzにそれぞれ設定し、停止時間 h が基準値 $href$ より長くない場合にはステップ203Hで $Fs1$ 、 $Fs2$ として b 、 c に決定することにより、圧縮機における冷媒寝込み量に応じて第1及び第2の設定周波数を適切に定め

る。

【0050】(d)は圧縮機モータ23が巻線加熱器を備え、気温の低いときにのみ巻線加熱器に通電する加熱手段を動作させるものを対象として、ステップ203Iにて加熱手段が動作中かなかを判定し、動作中であればステップ203Jにて $Fs1=b-\epsilon$ Hzに、 $Fs2=c-\epsilon$ Hzにそれぞれ設定し、動作中でなければステップ203Kで $Fs1=b$ Hz、 $Fs2=c$ Hzに決定する。この結果、圧縮機の負荷に応じて第1及び第2の設定周波数を適切に変更することができる。

【0051】(e)は室内温度 Ta と室外温度 To との差、すなわち、空調負荷に応じて設定周波数 $Fs1$ 、 $Fs2$ を変更しようとするもので、ステップ203Lにて Ta と To との差が基準偏差 $\Delta Tref$ より大きいかなかを判定し、大きい場合にはステップ203Mにて、 $Fs1=b-\eta$ Hz、 $Fs2=c-\eta$ Hzにそれぞれ設定し、大きくない場合にはステップ203Nにて $Fs1=b$ Hz、 $Fs2=c$ Hzに設定する。

【0052】(f)は電源電圧の許容範囲が $\pm 15\%$ に制限されている場合に、この許容範囲にあってもその定格電圧 Vs に対して一定値以上の差がある場合に第1及び第2の周波数設定値 $Fs1$ 、 $Fs2$ を変更するもので、ステップ203Oにて第1及び第2の周波数設定値として $Fs1=b$ Hz、 $Fs2=c$ Hzに設定した後、ステップ203Pにて定格電圧 Vs と測定電圧 Va との偏差分が基準値 $\Delta Vref$ 以上かなかを検出し、基準値以上であればステップ203Qにて定格電圧 Vs に対して測定電圧 Va が低いかなかを判定し、低い場合にはステップ203Rにて、 $Fs1=b-\theta$ Hz、 $Fs2=c-\theta$ Hzにそれぞれ設定し、低くない場合にはステップ203Sにて $Fs1=b+\theta$ Hz、 $Fs2=c+\theta$ Hzにそれぞれ設定する。一方、ステップ203Pにて定格電圧 Vs と測定電圧 Va との偏差分が基準値 $\Delta Vref$ より小さいと判定した場合には第1及び第2の周波数設定値 $Fs1=b$ 、 $Fs2=c$ をそのまま採用する。

【0053】ところで、図6に示した第2の実施形態では、起動制御運転の最終の目標周波数を圧縮機的能力制御範囲の最高値 $Fmax$ としたが、この目標周波数は最高値 $Fmax$ に近似した値であれば上述したと同様な動作をさせることができる。なお、上述した、定数 b 、 c 、 γ 、 δ 、 ϵ 、 η 、 θ 、 ρ は予め定めておくものとする。

【0054】かくして、第2の実施形態によれば、負荷の大小、電源電圧の高低等、インバータ回路22を構成するスイッチング素子に大きな電流が流れやすいとき第1及び第2の設定周波数を高く設定し、反対に、電流が少ないと予測されるとき第1及び第2の設定周波数を低く設定することにより、インバータ回路22を構成するスイッチング素子としてのGTRを破損させる欠相を早期に検出し、必要な措置を講じることができる。

【0055】なお、上記実施形態では、室内制御部11を構成するマイクロコンピュータに図7及び図8に示す

処理機能を持たせたが、これらの処理機能を室外制御部21を構成するマイクロコンピュータに持たせたり、あるいは、室内制御部11を構成するマイクロコンピュータと室外制御部21を構成するマイクロコンピュータにこれらの処理機能を分散させるようにしても良い。

【0056】また、上記第2の実施形態では外気温、運転停止時間、巻線加熱手段の動作状態、空調負荷、電源電圧等、電流値に影響する要因毎に第1及び第2の設定周波数Fs1、Fs2を変更したが、これら電流値に影響する複数の要因を加味して第1及び第2の設定周波数Fs1、Fs2を設定変更することにより、欠相時の過電流保護をより一層確実にすることができる。

【0057】

【発明の効果】以上の説明によって明らかなように、請求項1に係る発明によれば、暖房運転モードでの起動時に空調負荷に応じて変化させる周波数範囲の最低値よりも所定値だけ低い起動周波数から、通常時よりも大きな時間変化率で、周波数範囲の最低値に向かうように電力変換装置の出力周波数を制御するので、起動時の電流値を低く抑えて電力変換装置を構成するスイッチング素子の破壊を未然に防止すると共に、起動時の振動を低く抑えることができる。

【0058】請求項2に係る発明によれば、室外温度が高い場合ほど起動周波数を高い値に変更し、請求項3に係る発明によれば、圧縮機の運転停止時間が長くなるほど起動周波数を高い値に変更し、請求項4に係る発明によれば、巻線加熱手段の動作時に、非動作時よりも起動周波数を低い値に変更し、請求項5に係る発明によれば、室内温度と室外温度との差が大きい場合に、起動周波数を低い値に変更するので、それぞれスイッチング素子の破壊防止及び起動時の振動低減の効果が高められる。

【0059】請求項6に係る発明によれば、暖房運転モードでの起動時に、電力変換装置の出力周波数を、起動周波数から目標周波数より低い第1の設定周波数まで上昇させ、第1の設定周波数に到達して以降、起動周波数より高く第1の設定周波数より低い第2の設定周波数まで下降させ、この第2の設定周波数に到達してから所定時間だけ第2の設定周波数に保持し、所定時間の経過後に目標周波数まで上昇させるので、欠相時の過電流保護を確実に実行することのできる。

【0060】請求項7に係る発明によれば、第1の設定周波数は、目標周波数よりも低く、第2の設定周波数は空調負荷に応じて変化させる電力変換装置の出力周波数範囲の最低値に設定し、請求項8に係る発明によれば、室外温度が予め定めた基準温度よりも低いとき第1及び第2の設定周波数を低い値に変更し、請求項9に係る発明によれば、運転停止時間が予め定めた基準値より長いとき、第1及び第2の設定周波数を低い値に変更し、請求項10に係る発明によれば、巻線加熱手段の動作時

に、第1及び第2の設定周波数を非動作時よりも低い値に変更し、請求項11に係る発明によれば、室内温度と室外温度との差が予め定めた基準値より大きい場合、第1及び第2の設定周波数を低い値に変更し、請求項12に係る発明によれば、電源電圧が定格電圧比較して基準値よりも低い場合に第1及び第2の設定周波数を低い値に変更し、基準値よりも高い場合に第1及び第2の設定周波数を高い値に変更するので、それぞれ過電流保護の効果が高められる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明に係る空気調和機の第1の実施形態の制御部の構成を示すブロック図。

【図2】図1に示した第1の実施形態の概略動作を説明するために、電力変換装置の出力周波数と時間との関係を示した線図。

【図3】図1に示した第1の実施形態の概略動作を説明するために、電力変換装置の入力電流と出力周波数との関係、及び、入力電流と冷媒充填量との関係をそれぞれ示した線図。

【図4】図1に示した第1の実施形態の動作を説明するために、室内制御部を構成するマイクロコンピュータの処理手順を示すフローチャート。

【図5】図4に示したフローチャートの主要な処理手順の一つの具体例を示した図。

【図6】本発明に係る空気調和機の第2の実施形態の室内制御部を構成するマイクロコンピュータの処理手順を示すフローチャート。

【図7】図6に示した第2の実施形態の概略動作を説明するために、電力変換装置の出力周波数と時間との関係を示した線図。

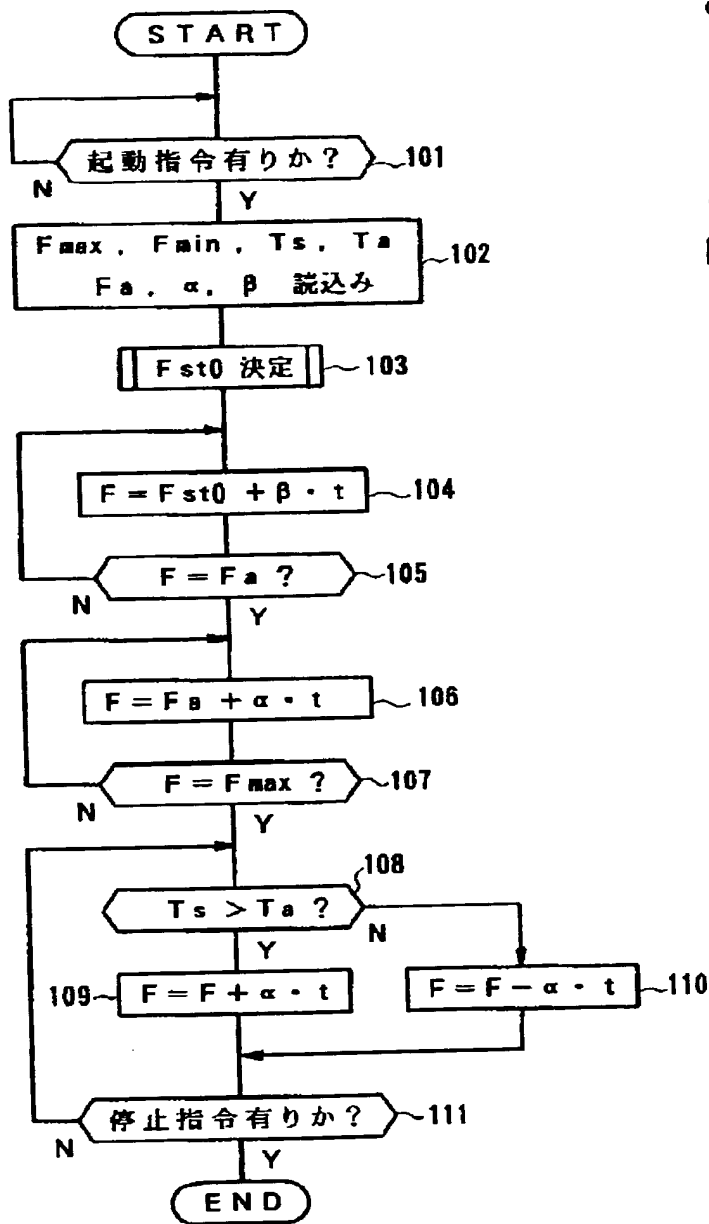
【図8】図7に示したフローチャートの主要な処理手順の一つの具体例を示した図。

【図9】従来の空気調和機の動作を説明するために、電力変換装置の出力周波数と時間との関係を示した線図。

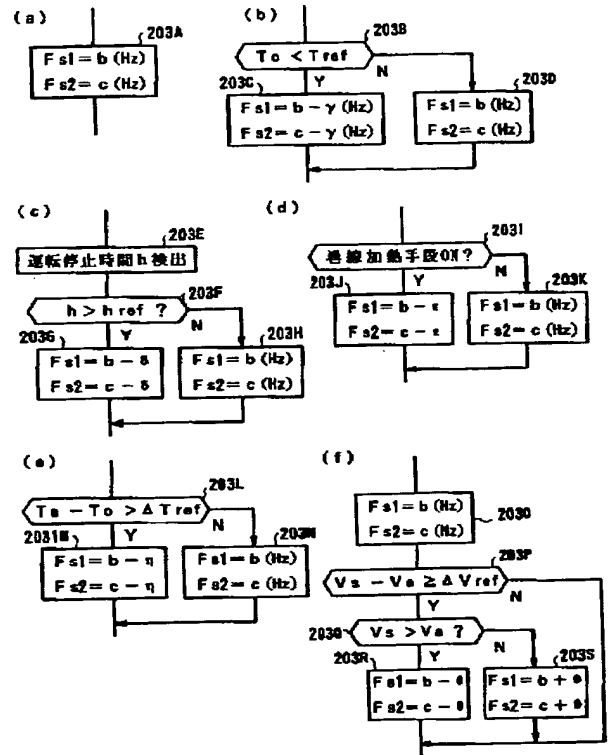
【符号の説明】

- 1 単相交流電源
- 2 リモコン装置
- 10 室内ユニット
- 11 室内制御部
- 12 受光部
- 13 室内ファンモータ
- 14 室内温度センサ
- 15 室内熱交換器温度センサ
- 20 室外ユニット
- 21 室外制御部
- 22 インバータ回路
- 23 圧縮機モータ
- 24 室外ファンモータ
- 25 電流センサ
- 26 室外熱交換器温度センサ

【図4】

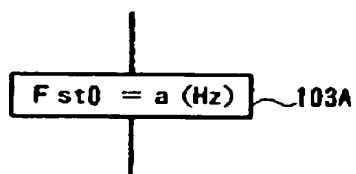


【図8】

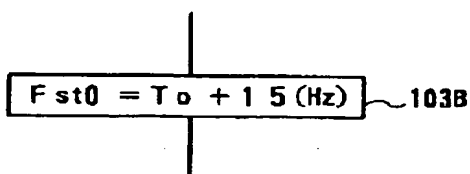


【図5】

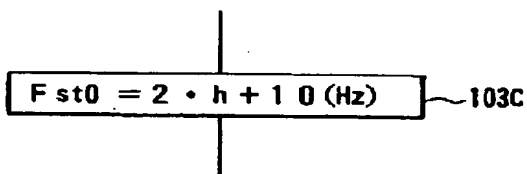
(a)



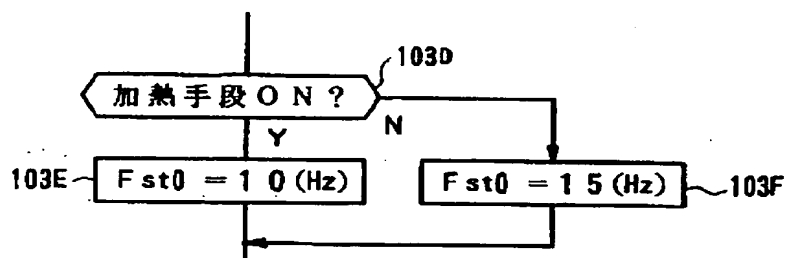
(b)



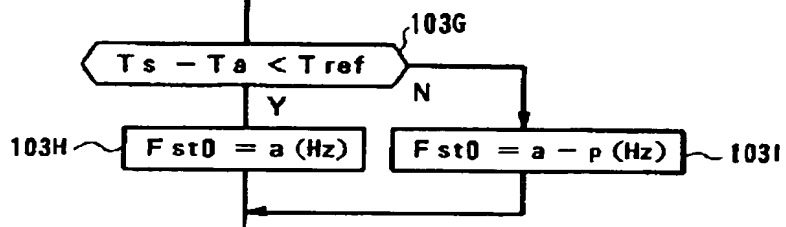
(c)



(d)



(e)



【図7】

